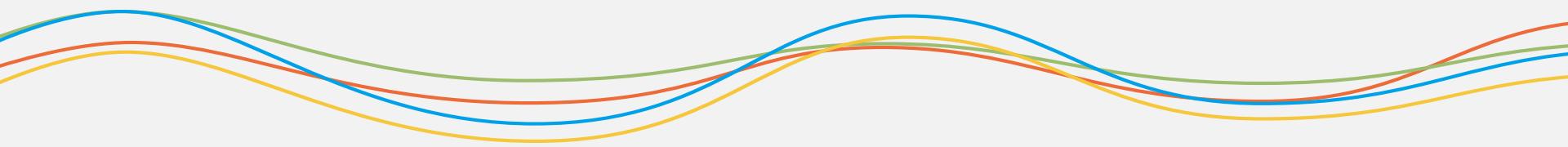


# 云平台性能优化

李玮

2017/8/7



# Agenda

1. 优化原则
2. 监控分析优化体系
3. 监测工具
4. 系统优化举例

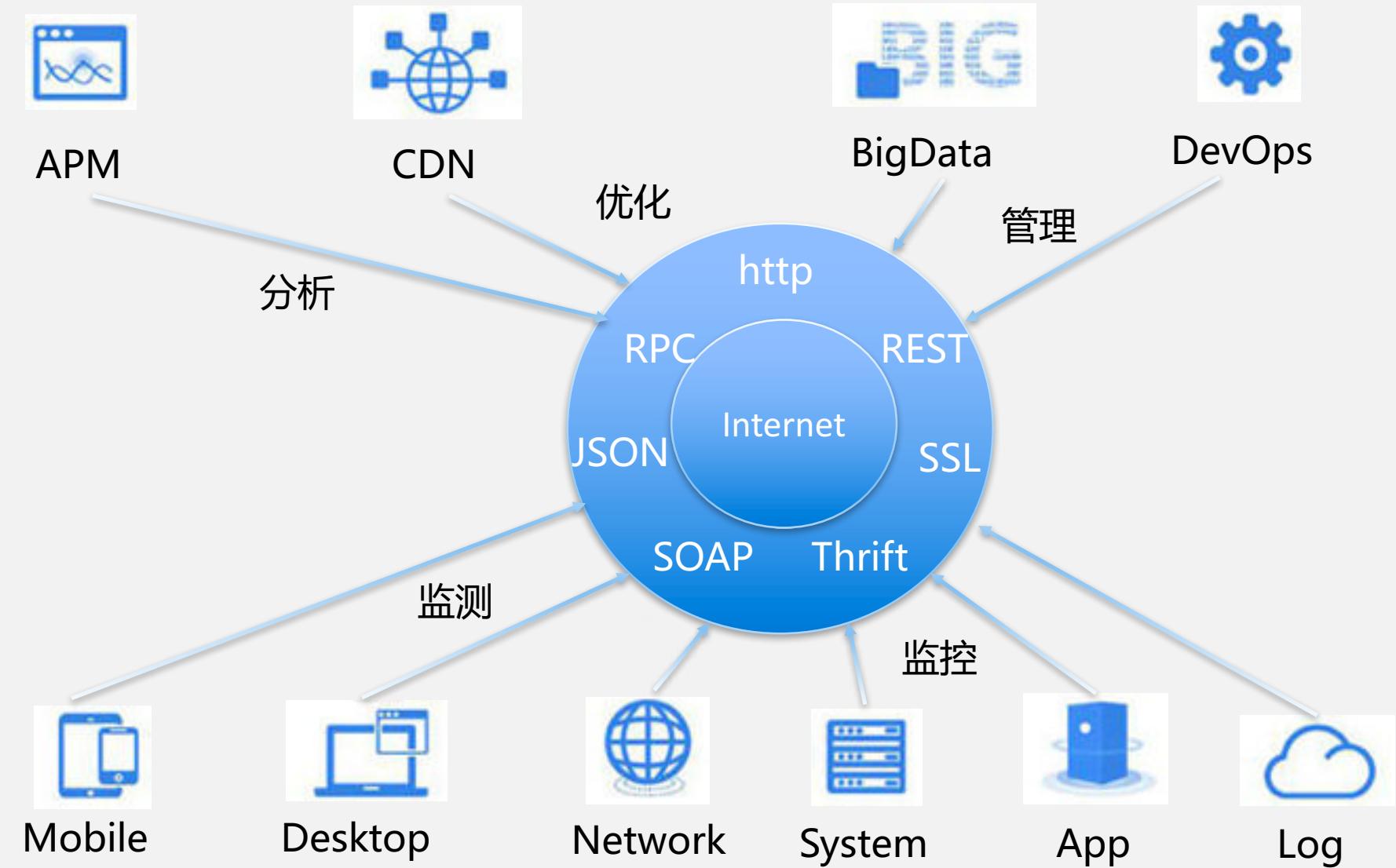
功能实现

监控

可运维

优化

“性能”其实是一个很宽泛的概念，在不同的语境下都可以有不同的含义，但如果一定要拉出一根墨绳，以我的理解，性能就是一个纯粹的时间概念。可以在更短的时间内完成一项特定的工作，就是性能高；也只有时间短才是性能高的充要条件。  
换句话说就是使用更少的资源来完成相同的工作。



## 服务器及云环境

硬件老化，硬件故障，配置差，不稳定，性能弱，成本因素...



## 产品逻辑和用户行为

产品逻辑复杂，用户秒杀，大规模推广，高峰期访问



## 基础网络

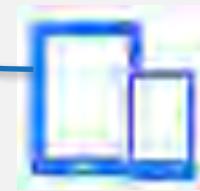
多网割裂，南北互通，国际互通，用户分布明显，黑带宽，数据中心分布局限

101011

## 性能问题

## 代码及应用

开发语言瓶颈，研发底蕴，代码质量，迭代进程，团队成熟度...



## 移动

厂商和机型丰富，操作系统高度定制，网络复杂，信号变化，跨网交互普遍，移动性能优化意识和技术缺乏...



## PC

用户端硬件配置，系统环境干扰，接入网复杂，恶意竞争



PC、Mobile  
Web App\Native App

产品逻辑及用户行为  
设计，结构，内容

基础网络  
IDC、CDN、BGP、GSLB

服务器及云环境  
运维、硬件、系统、日志

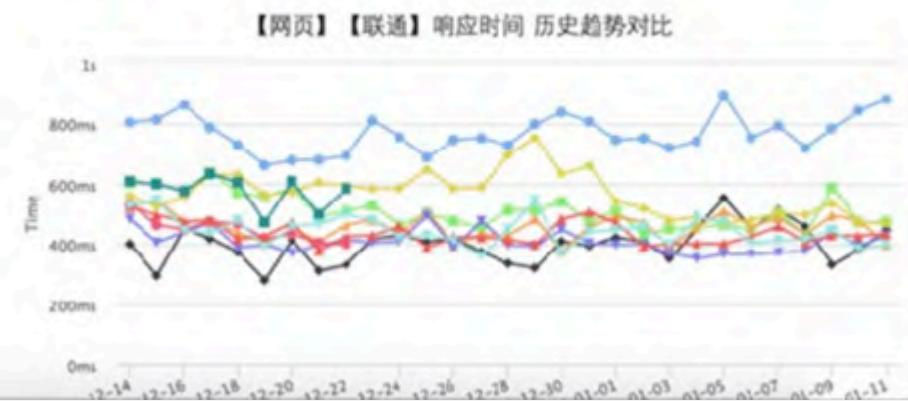
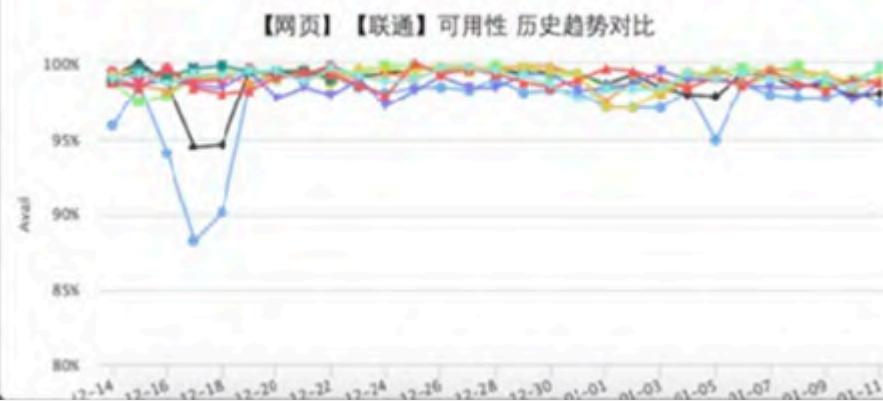
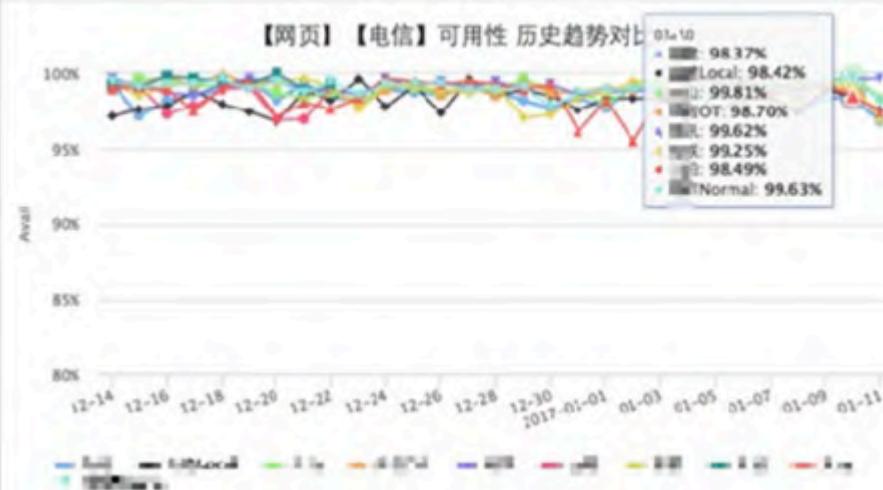
代码及应用  
前端、后端、移动端、安全



- 过早优化是万恶之源
- 优化顺序是从高层到底层
- 谨遵阿姆达尔定律 ( Amdahl's law )

- 系统监测
- 日志监测
- 网络监测
- 存储监测

## 听云



## 可复现

重复多次可以给出非常近似的测试结果。这意味着需要考虑尽量减少系统等外界因素的干扰，比如同时运行的某个资源占用大户，或者阻塞式IO，以及各种系统的限制，例如NUMA和CPU核数等。基准测试的目的并非是求出一个“平均”或者“最大最小”的性能指标，而是为性能测试工具提供一个良好的观察对象，以便发现和诊断性能瓶颈所在。

## 覆盖典型执行路径

无论什么类型的测试，其实都是对被测对象输入输出的管理。有些测试可以将被测对象看作黑盒子，但性能基准测试，必须要构建能够覆盖典型执行路径的输入。因为作为在使用环境中大量调用的代码，它们的性能是我们主要关心的内容。同时也是给测试工具发挥最大效用提供必要的条件。

- SystemTap
- Flame Graph
- Perf
- Valgrind
  - Memcheck
  - Callgrind
  - Cachegrind
  - Helgrind/DRD
  - Massif

内存检查工具

检查程序中函数调用过程中出现的问题

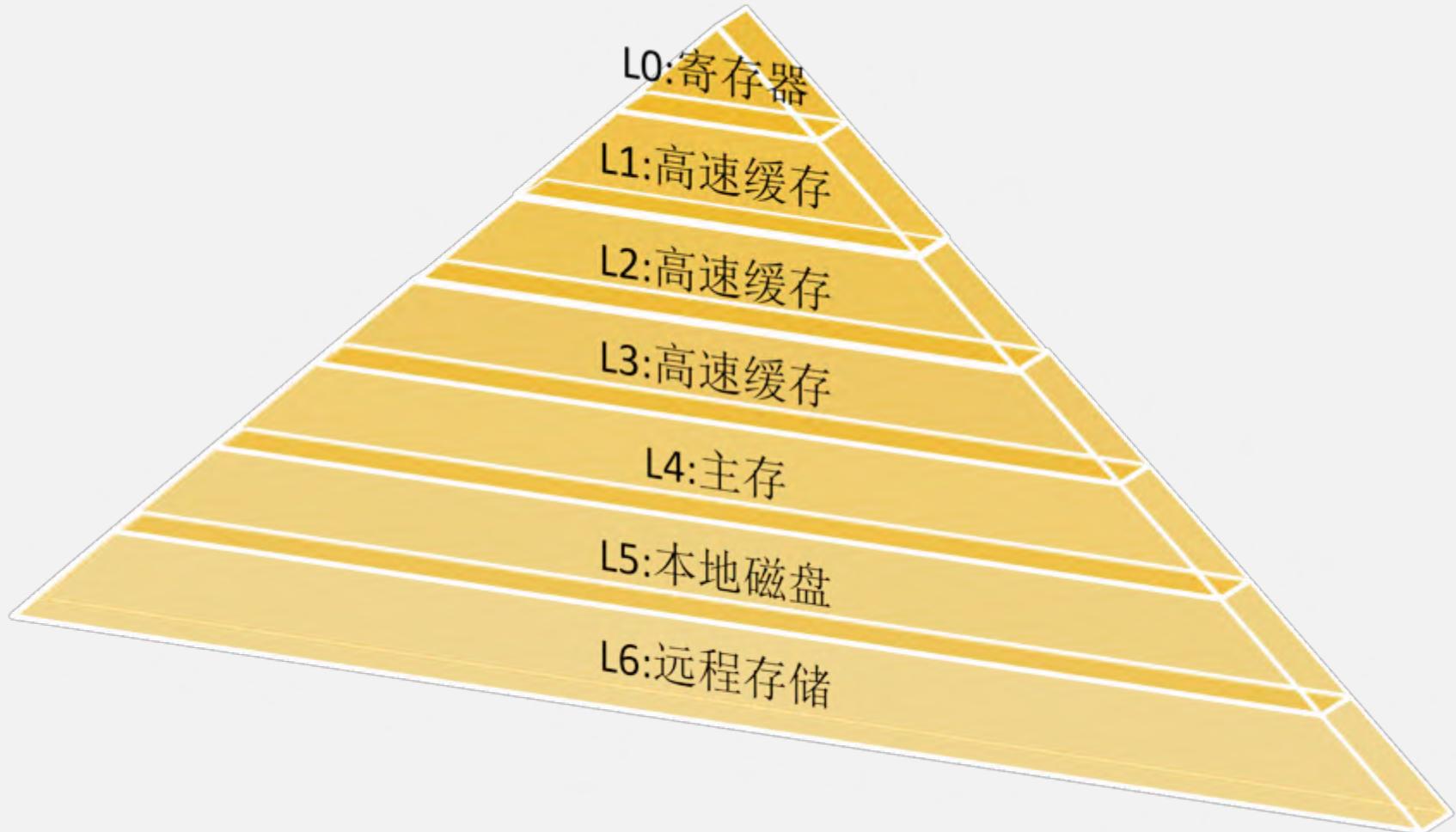
主要用来检查程序中缓存使用出现的问题

主要用来检查多线程程序中出现的竞争问题

堆栈分析器

- Intel® C++ Compiler C/C++编译器
- Intel® VTune™ Amplifier XE 性能调优工具
- Intel® Inspector 内存和线程debug工具
- Intel® Math Kernel Library 数学库
- Intel® Threading Building Blocks 线程库 ( TBB )
- Intel® Integrated Performance Primitives 高性能库 ( IPP )
- Intel® Data Analytics Acceleration Library 关于数据挖掘分析的高性能库

- 使用局部性原理
- 指令流水 ( Instruction pipeline )
- SIMD ( 单指令流多数据流/Single Instruction Multiple Data )



- 通常，一个编写良好的（优化的）程序具有良好的局部性
  - 时间局部性（Temporal locality）：如果被访问过的存储器地址在较短时间内被再次访问，则程序具有良好的时间局部性。
  - 空间局部性（Spatial locality）：如果程序访问某个存储器地址后，又在较短时间内访问临近的存储器地址，则程序具有良好的空间局部性。两次访问的地址越接近，空间局部性越好。

一个良好的局部性程序

```
int sum(int a[M][N])
{
    int i,j,sum = 0;
    for(i=0;i<M;++i)
        for(j=0;j<N;++j)
            sum += a[i][j];
    return sum;
}
```

一个局部性很差程序

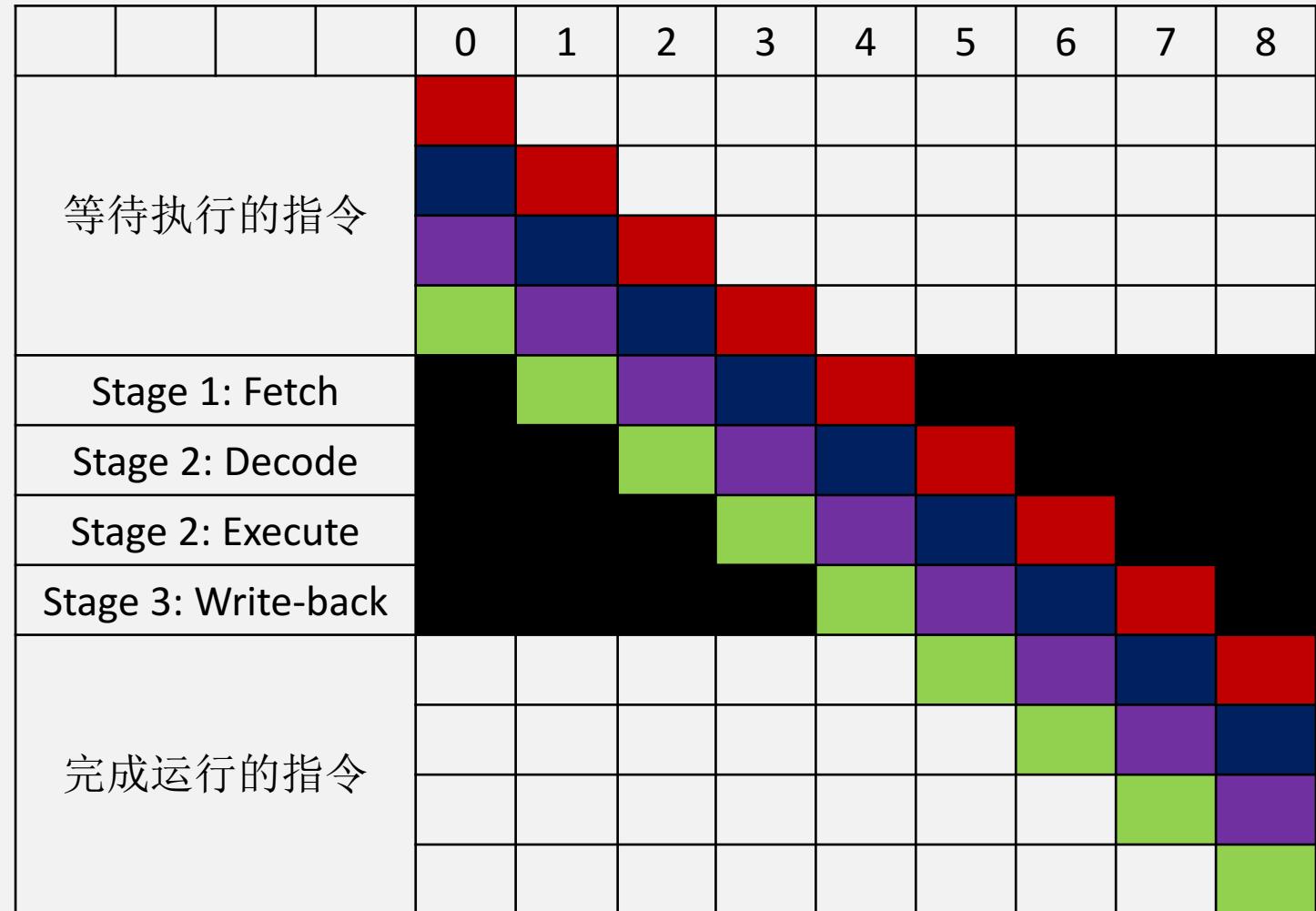
```
int sum(int a[M][N])
{
    int i,j,sum = 0;
    for(j=0;j<N;++j)
        for(i=0;i<M;++i)
            sum += a[i][j];
    return sum;
}
```

指令流水线（英语：Instruction pipeline）是为了让计算机和其它数字电子设备能够加速指令的通过速度（单位时间内被运行的指令数量）而设计的技术。

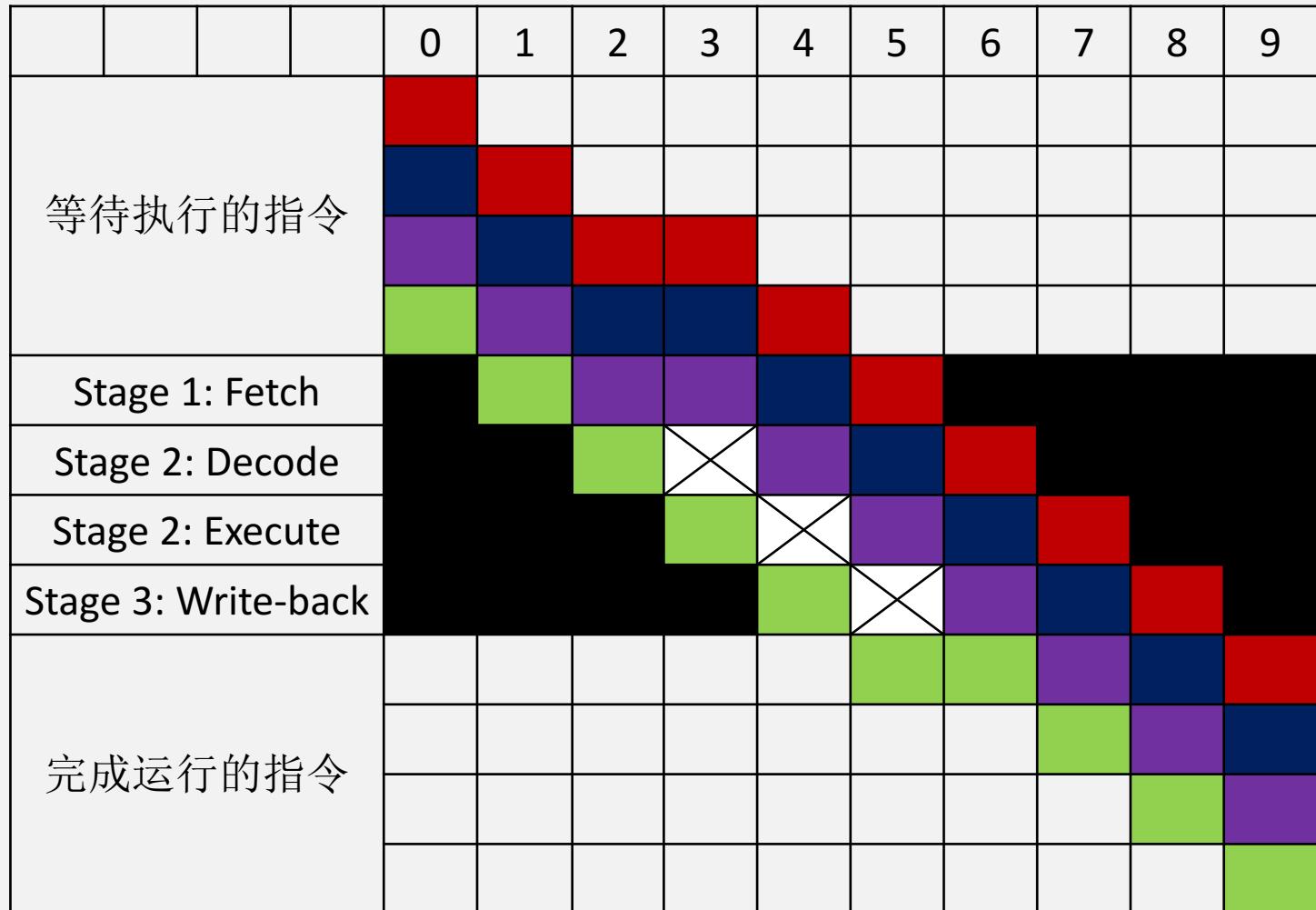
Instr. No.	Pipeline Stage						
1	IF	ID	EX	MEM	WB		
2		IF	ID	EX	MEM	WB	
3			IF	ID	EX	MEM	WB
4				IF	ID	EX	MEM
5					IF	ID	EX
Clock Cycle	1	2	3	4	5	6	7

RISC机器的五层流水线示意图 (IF: 读取指令, ID: 指令解码, EX: 运行, MEM: 内存访问, WB: 写回寄存器)

- 一般流水示意图
- 1 绿色 Fetch
- 2 紫色 Decode
- 3 蓝色 Execute
- 4 红色 Write-back



- 气泡流水示意图
- 1 绿色 Fetch
- 2 紫色 Decode
- 3 蓝色 Execute
- 4 红色 Write-back



资源冲突：流水线上的一个指令需要使用已经被另一个指令占据的资源

数据冲突

- 指令层的数据冲突：指令需要的数据还没有计算出来

- 传输层的数据冲突：指令需要的寄存器 (register) 内容还没有被存入寄存器

控制流冲突：流水线必须等待一个有条件 Goto 指令是否会被执行

# 解决指令流水冲突

## 资源冲突

- 增加功能单位部件
- 指令乱序执行

## 控制流冲突

- 分支预测，减少流水线清除

乱序执行与内存栅栏  
之间的关系  
以及无锁编程

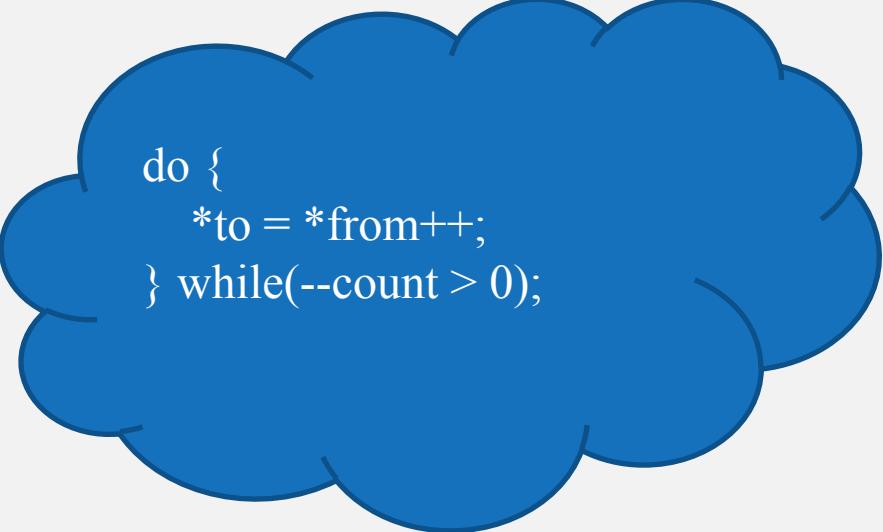
指令层的数据冲突：指令需要的数据还没有计算出来

- 避免上下文依赖的计算

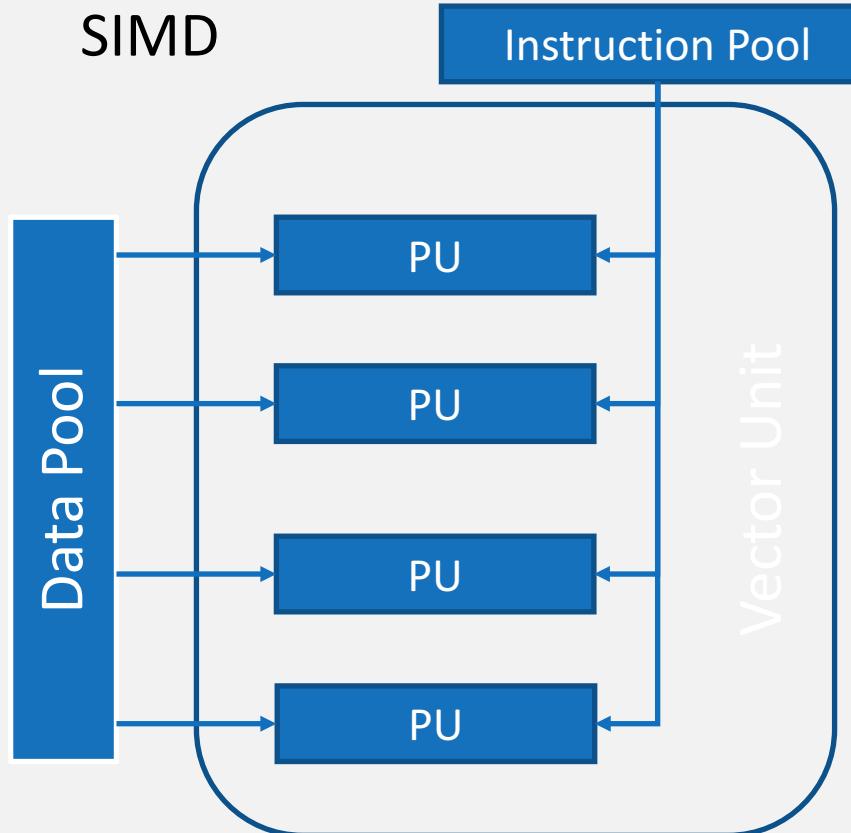
传输层的数据冲突：指令需要的暂存器(register)内容还没有被存入暂存器

- 局部性原理

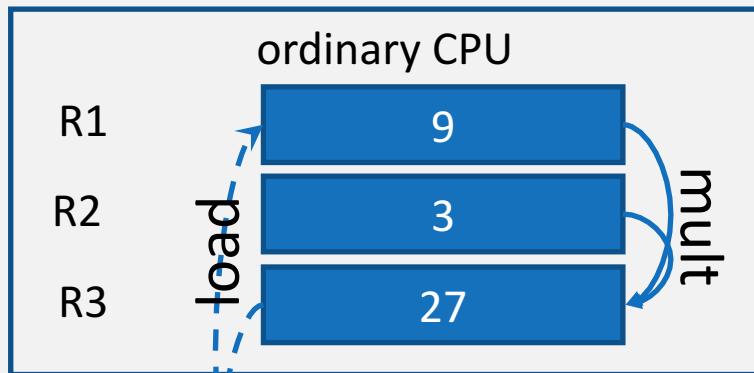
```
send(to, from, count)
register char *to, *from;
register count;
{
    register n = (count + 7) / 8;
    switch(count % 8) {
        case 0:    do { *to = *from++;
        case 7:    *to = *from++;
        case 6:    *to = *from++;
        case 5:    *to = *from++;
        case 4:    *to = *from++;
        case 3:    *to = *from++;
        case 2:    *to = *from++;
        case 1:    *to = *from++;
    } while(--n > 0);
}
```



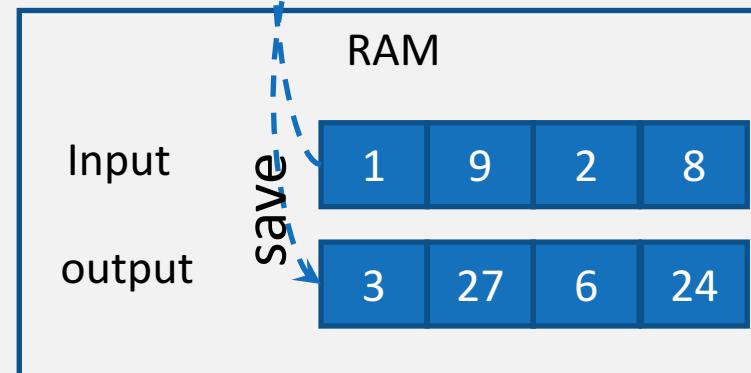
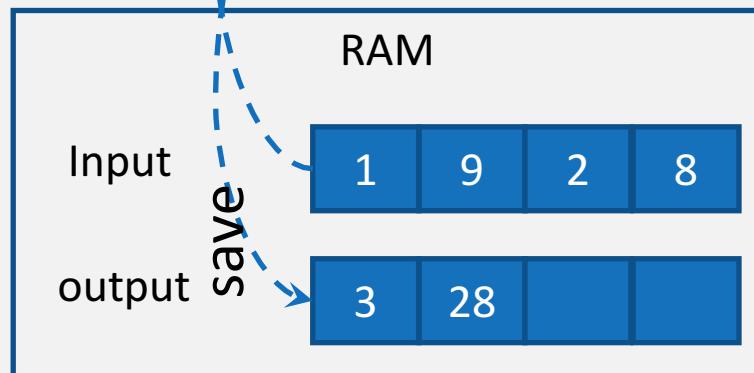
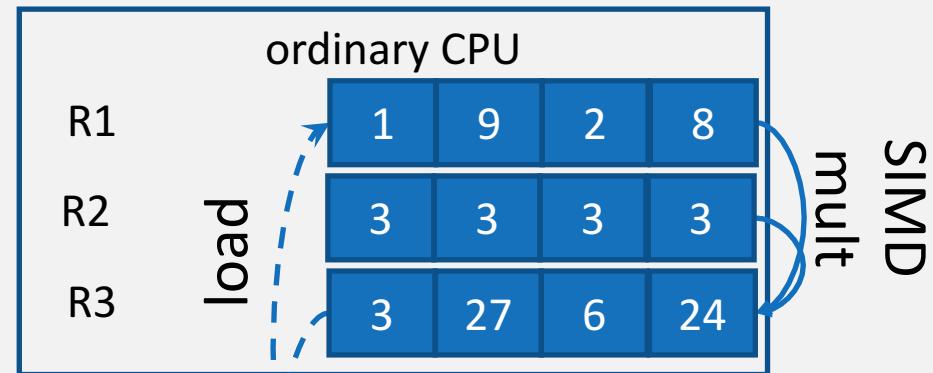
```
do {
    *to = *from++;
} while(--count > 0);
```



SISD计算方式



SIMD计算方式



# THANK YOU

