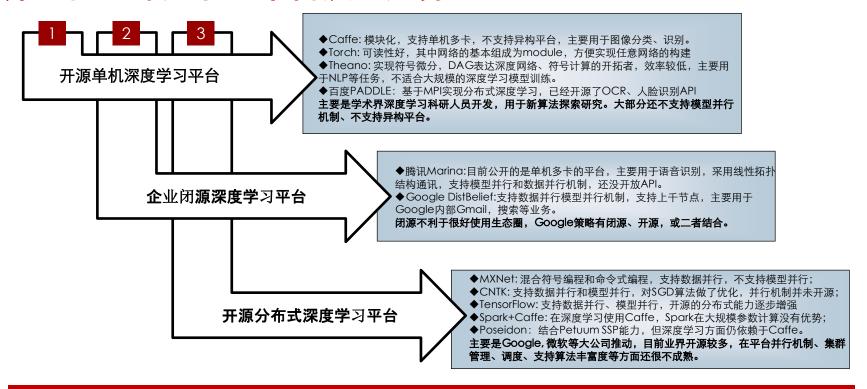
# 分布式数据分析与人工智能平台及算法实践

涂丹丹 金鑫 tudandan@huawei.com jinxin11@huawei.com

## 业界分析:深度学习平台演进趋势



深度学习平台的演进趋势:从单机到多机,计算能力提升;平台化,可视化,易用性提升;开源+闭研结合,依赖生 态圈,构建关键竞争力。

# 业界分析: 大数据分析与人工智能算法技术发展趋势

**50s:** 基于神经网络的连接主义学习(Perception等)

60s: 以决策理论为基础的统计学习和强化学

习(ID3、VC熵、VC维等)

**70s**: 基于逻辑或图结构表示的符号学习 **80s**: 从例子中学习,如回归、聚类

## 小数据+复杂算法

(关注推理、知识表示准确性)

**90s:** 神经网络学习算法(BP等)、统计机器学习(支持向量机SVM成熟)、关联规则(Apriori、FP-Growth等)

**00s:** 可扩展机器学习(分布式LR等)、集成学习(Boosting、Bagging等)、强化学习(Q-learning等)、概率图模型( Markov random fields等)

## 大数据+简单算法

(美注算法可扩展性、泛化能力)

深度学习: DBN(Deep Belief Network)、CNN ( Convolutional Neural Networks)、 DBM(Deep Boltzmann Machine)、RNN等

迁移学习: CoCC、SCL、TrAdaBoost等

终身学习: ELLA等

## 大数据+复杂算法

(增强智能性,关注特征自动学习、模型自动选择、知识迁移、 算法持续学习能力)

1950-1980+

1990-2000+

2010-

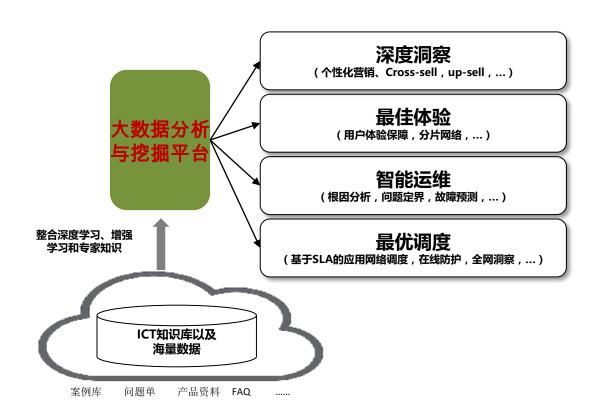
## 中小数据时代

传统的机器学习研究并不把海量数据作为 处理对象,很多**算法是为处理中小规模数** 据设计的,直接把这些算法用于海量数据, 效果可能很差,甚至可能用不起来。

## 大数据时代

新的数据种类不断涌现,对大数据集、高维数据的学习,算法 关注点转移到分布式可扩展、有效利用非标记数据解决训练数 据质量问题(半监督学习)、提高学习结果泛化能力(集成学 习)、不同领域进行知识迁移(迁移学习)、特征自动学习 (深度学习)等

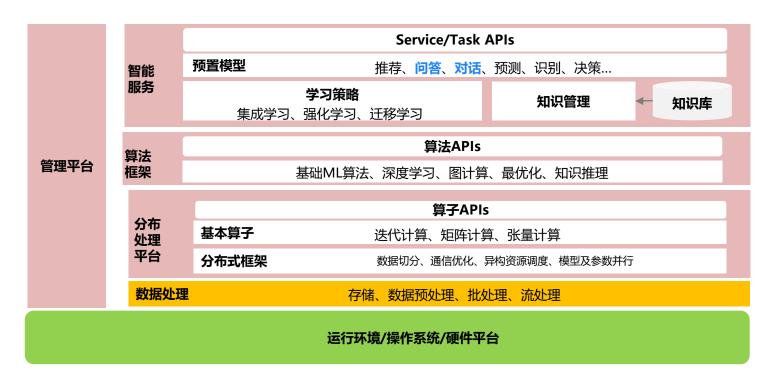
# 分布式数据分析与人工智能平台使能ICT基础设施智能化



## **Key Message:**

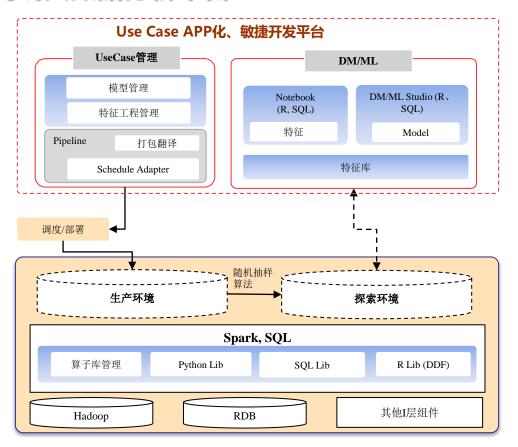
- 1. 自学习反馈,持续个性化成长
- 2. 多个深度网络联合推理及根因分析
- 3. 大规模网络状态分析及最优决策
- 4. 360度分析 , 提供个性化业务定制
- 5. 专家融合知识库

# 分布式数据分析与人工智能平台



面向ICT领域构建高效分布式大数据分析与人工智能平台,支撑电信、IT、金融、大视频等场景

## 离线大数据分析平台



#### 解决UseCase 大规模发布与部署问题

> 支持UseCase 的快速开发。

#### 提高UseCase开发与定制效率

- > 统一的特征集合管理(基于UseCase沉淀),一次开发多UseCase共用,减少模型前期数据处理的开发工作量。
- > 交互式的数据分析能力,多语言交互式探索能力,提高UseCase数据分析的效率。

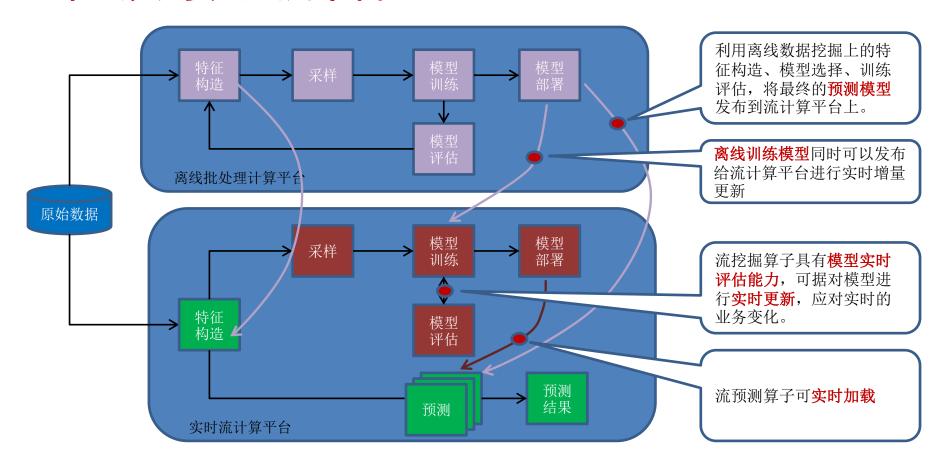
#### 插件式的UseCase管理按需发布

- ▶ UseCase开发完成后,通过Pipeline打包、发布。
- > UseCase Package发布后, <mark>现网快速的导入安装即可运行</mark>,整个安装过程实现自动化流程管理。

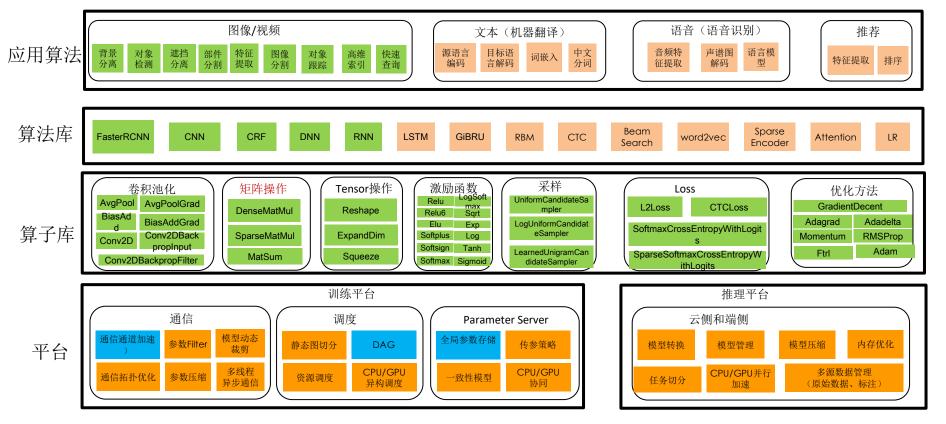
#### 组件式的业务/数学算法沉淀提高模型重用率

- 统一的统计学/机器学习/数据挖掘算法的管理与开放式算法注入, 提高建模的效率。
- 业务模型算法的沉淀,实现模型的代码重用性,减少重复开发。

# 分布式实时流挖掘平台

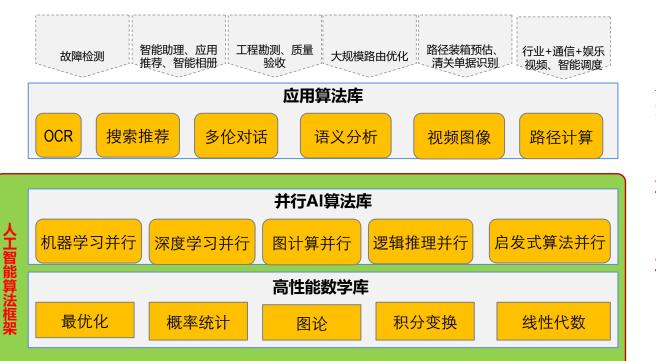


# 分布式深度学习平台架构



Page 8

## 分布式并行数据分析和人工智能算法框架: 高性能、低功耗、弹性可扩展



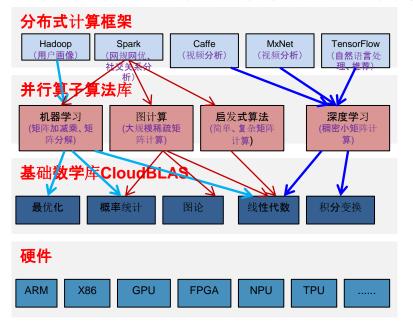
### 业界现状:

- 1. ML算法已成熟,随平 台硬件演进持续并行加 速
- 2. DL算法理论待突破,训练和预测性能待进一步提升
- 3. 图计算、逻辑推理、启 发式算法待分布式并行 加速支撑大规模数据

构建端云协同并行AI算法库和高性能数学库:向下和硬件结合提升底层基础数学库并行性能、降低功耗;向上和智能应用结合提升复杂场景AI算法性能、自适应能力。

## 高性能分布式并行数学库:面向大数据分析与人工智能场景,实现最佳性能

BLAS是核心控制层,向上对接语言和支撑应用,向下对接硬件



## 基础数学库的挑战:

- 1.并行化
- 2.低功耗
- 3. 自适应
- 4.弹性扩展

## 以矩阵计算为例:

- **1.** 大规模稀疏矩阵计算(矩阵切分、分布式 计算和通信协同)
- **2.** 海量稠密张量计算(多核并行、指令级并行)
- **3.**复杂矩阵计算分布式(计算强依赖,节点间存在大量的通信开销)

构建高性能CloudBLAS数学库,兼容业界通用芯片,端侧在并行化低功耗自适应上发力,云侧在自适应弹性扩展分布式上发力

# 大数据分析及人工智能算法分布式并行化挑战

#### 新分布式算法+新分布式并行框架

诉求: IP大规模(1万节点,256k业务) 单域网络,1分钟内完成全网调优计算。

#### 已有算法+新分布式并行框架

- **诉求**:大规模多域网络(20域2k节点)、生存性分析最大8kw次路由计算,计算时间需控制在半小时。

#### 新分布式算 法+新分 布式框架

对问题进行近似求解,使计算 可支持数据并行或任务并行

#### 已有算法+已有分布式并行框架

#### □ 诉求:

统计计算、机器学习、深度学习

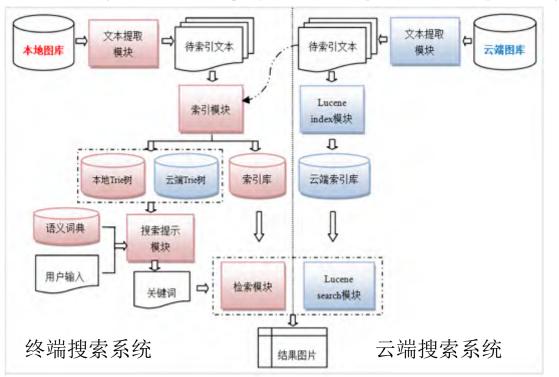
已有算法 +新分布 式并行

任务并行: 任务间局部或者全局计算无依赖

已有算法+ 已有分布 式框架

数据并行: 求和满足交换率和结合律

# 以tag搜图系统和算法: 华为手机相册搜索



# 搜索系统由文本提取、索引、搜索提示以及检索 等模块组成

- ▶搜索终端图库时将利用本地Trie树实现搜索提示并给出搜索关键词,调用本地检索模块从本地索引库中搜索图片
- ➤ 搜索云端图库时将利用保存在终端的云端Trie树实现搜索提示并给出搜索关键词,发送到云端调用Lucene search模块从云端索引库中搜索图片

端云协同图片搜索算法,端侧降低搜索算法内存使用和功耗,云端提升搜索算法索引更新效率

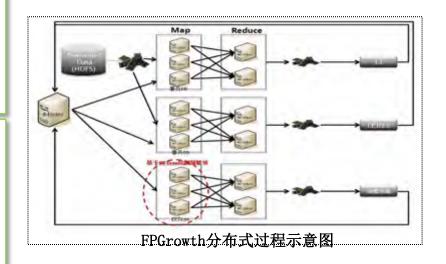
## 基于Spark对Apriori和FPGrowth算法分布式并行实现大数据频繁项挖掘

#### 大数据频繁项挖掘的背景与挑战

- •公安同行车辆检测,计算1年连续通过多个(>1)卡口的车辆(百亿级),帮助预判可能的集体策划行为或犯罪行为。同时常见应用包括商场购物篮分析、Web应用关联度计算等。
- •挖掘频繁项集需爆炸式组合计算,当事务DB(GB)越大、项越多(万以上)、步长(项集长度)越大(>5),会生成大量的数据集和需要很长的计算时间,对节点的内存开销和运算效率都望待改进与提升。。

#### 关键技术

- •Apriori分布式化: Master将事务DB均分到多个Worker节点,各Worker节点多次扫描部分DB、多次MR计算频繁项,最终汇总到Master节点。
- •FPGrowth分布式化: 阶段1,Master将事务DB均分到多个Worker节点,两次扫描事务DB生成只含频繁项的FPTree; 阶段2,将FPTree分散到多个Worker节点进行一次MR计算频繁项,最终汇总到Master节点。
- •二者都使用先验假设原理,并基于Spark框架采用MR技术对算法进行分布式化。但FPG基于FPTree,扫描DB、MR次数少,因此在数据搜索、节点存储和网络开销上更少,性能更优。



## 测试结果

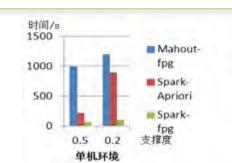
**测试数据:** Web关联分析webdocs, 1692082条,

5267656items, 1.6G。

测试环境: 硬件 SUSE3、150G内存、32CPU, 软件 Spark1.0、Hadoop2.4、JDK1.7、scala2.1;分别在单机、双机集群: 1M+2W测试Spark-Apriori、Spark-fpg、Mahout-fpg的性能。

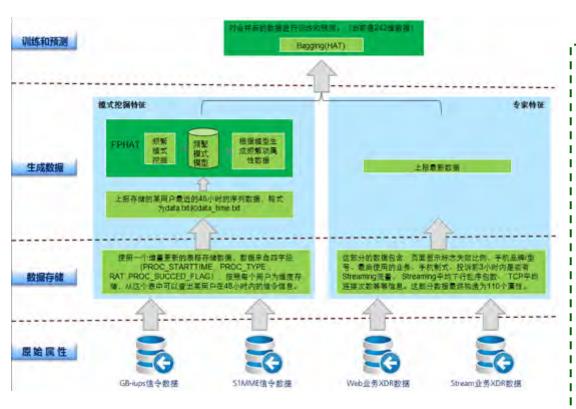
·分布式Spark-fpg性能提升10+倍。

·增加计算节点 , 计算时间趋于减半。





# 基于实时流挖掘进行潜在投诉用户预测



利用实时流挖掘算法进行用户投诉预测

- ●基于序列频繁模式挖掘算法自动构造 特征,利用流挖掘算法实时预测潜在投 诉用户
- 1. 基于CloSpan和PrefixSpan算法挖掘频繁项,利用FPHAT流挖掘算法基于序列数据构造 132维特征,结合人工经验构造的110维特征,总共242维特征对投诉和非投诉用户进行刻画。
- 2. 利用adaptive bagging组合分类算法建模 (包括投诉用户和非投诉用户),模型可增 量更新
- 3. 利用建立好的模型,对新的数据进行预测 (预测内容为此用户是否为潜在投诉用户)

# DBSCAN: 提升算法可扩展性/准确率

#### 背景

- 目前开源社区MLlib K-means聚类算法需要指定聚类簇个数,且只能发现"类圆形簇"
- DBSCAN是基于密度的聚类方法,不需要指定聚类簇个数,可发现任意形状的簇。可应用于家/工作地 聚类、路径分析等场景

#### 挑战

DBSCAN对于集合中任意一点p计算eps邻域,需要计算数据集中每个点到p的距离,DBSCAN时间复杂度 是0(n²), 随数据量增长, 串行算法运行时间会迅速增长。如何对数据按空间切分及加快临界点的计 算是分布式并行最大的挑战

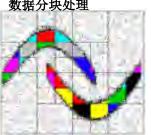
#### 分布式并行思路

- 数据分块: 对数据按空间区域分层划分(每次选择取值范围最大的维度进行划分),控制数据块最短边 (>2eps)、点的数量(>5000)、最大分层(<10),均衡各节点计算任务
- Map: 对每个数据块中的非边界点判定是否是核心点,读取数据块近邻块中所有点判定边界点是否是 核心点,对距离小于eps的密度可达点进行局部聚类
- Reduce: 一个簇跨越多个数据块,合并结果: 边界点的近邻可能位于其他块中,对邻接块边界点重 新分块,如果两个点属于两个相邻的块,并且它们的距离小于eps,并且其中至少一个点是核心点, 那么这两个簇合并

集群: 1Master+3Slave (Memory: 20G, CPU: 6cores)

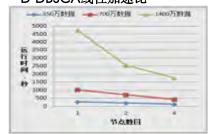
测试数据集: 2维数据集

数据分块处理



_		
11.7	10	1.17
359	17.7	20.28
2004	31.1	64.44
5604	77	72.78
18364	232.9	78.85
	18364	18364 232.9

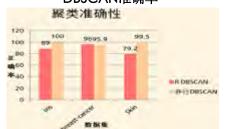
D-DBSCA线性加速比



DBSCAN准确率

维空间邻近性的

Reduce



测试结果: 3个benchmark数据集上分布式DBSCAN准确率比R中DBSCAN算法略高,2台机器集群上在40万个2维数据点上性能比R快78倍,4台服 务器上测试1400万数据算法线性加速大于0.7,且数据量越大算法线性加速比越高

## Random Forest:提升模型准确率、泛化能力

#### 背景

- 随机森林基本思想是多棵CART树组合投票决定最后的结果,利用行随 机有放回抽样(Bootstrapping)和列随机无放回抽样生成特征。
- RF相比单棵树,具有准确度高、泛化能力强等优点,可用于分类和回 归业务场景,如离网预测



#### 开源MLlib RF算法的问题

- 对非均衡数据分类准确率比商用SPSS低10个百分点。
- 列采样采用全局随机采样会导致小样本丢失或者严重失衡。
- 不支持00B袋外估计,对特征按重要性排序(提升算法泛化能力)

集群: 1Master+3Slave (Memory: 20G+CPU:

6cores)

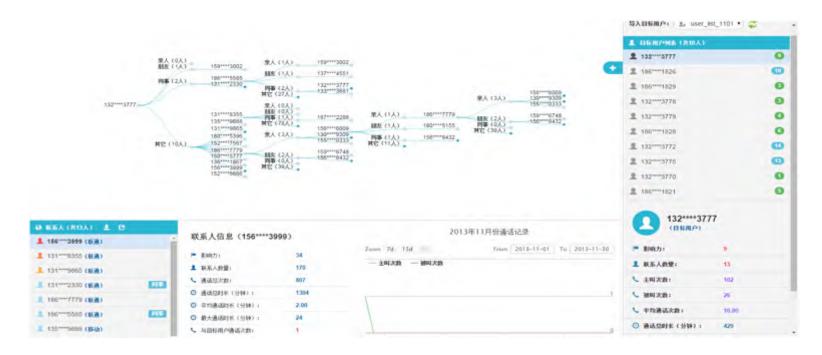
测试数据集: 100W用户, 300维特征

**F1指标:** 精确率和召回率的调和均值: F1= 2PR/(P+R)



测试结果: 模型准确率F1比开源RF提升17%

# 社交圈分析: 分布式图挖掘PageRank算法

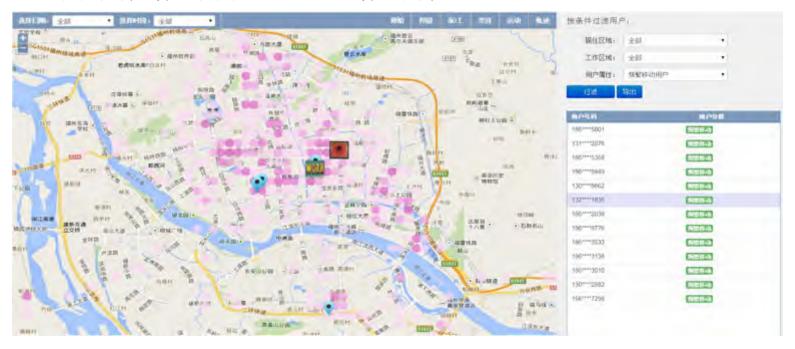


基于用户间通话记录,利用PageRank算法计算用户影响力,分布式PageRank算法性能比Graphx快2-3倍。基于GIM-V LI行列分块提升矩阵乘算法性能。

GIM-V LI优点:内存占用少,计算速度快,网络传输小,适用于大规模的图计算。

# 用户分群:分布式Kernel SVM分类算法

简介:通过位置、XDR数据,结合百度POI数据,获取用户在美容院、运动场所、夜店机场等特定场所的驻留时长、上网使用时尚APP流量等信息,构造年轻时尚女性、出租司机、体育运动爱好者的特征;利用Kernel SVM进行用户分群,算法准确性比Linear SVM算法提高10%



# THANKS